

普通物理学讲义：振动与波

目录

普通物理学讲义：振动与波

目录

第1章：振动

1.1 系统的平衡与稳定性

平衡的势能判定

平衡的稳定性

稳定平衡与简谐运动的联系

1.2 简谐运动

定义与回复力

基本参数

1.3 简谐运动的动力学

运动方程

运动方程的解

1.4 简谐运动的能量

1.5 阻尼振动与受迫振动

阻尼振动

受迫振动与共振

1.6 典型振动系统

弹簧振子与变刚度弹簧

第2章：波

2.1 波的描述和分类

按介质质点振动方向分类

基本参数与关系

2.2 波的传播速度与波函数

弦上横波波速

波函数

2.3 波的能量和功率

2.4 波的叠加与干涉

叠加原理

干涉条件

2.5 驻波

形成方程

特征

边界条件与本征频率

2.6 多普勒效应

附录：振动与波核心公式速查

振动

波

驻波

第1章：振动

振动是物理学中最普遍的现象之一，从原子内部到天体运行，随处可见。在普通物理学中，我们首先研究最简单也是最基础的振动——简谐运动。

1.1 系统的平衡与稳定性

在探讨复杂的振动之前，我们首先需要理解物体为什么会振动。振动总是发生在一个**平衡位置**附近。对于受保守力作用的系统，我们可以通过**势能函数** $U(x)$ 来深刻理解平衡的本质及其稳定性。

平衡的势能判定

根据功能原理，在一维保守系统中，物体所受的保守力 F 是势能函数 $U(x)$ 对位置的负导数：

$$F(x) = -\frac{dU}{dx}$$

平衡位置定义为物体所受合外力为零的位置。因此，在平衡点 x_0 处，必然有：

$$F(x_0) = -\left.\frac{dU}{dx}\right|_{x_0} = 0$$

物理意义：势能曲线 $U(x)$ 上的**极值点**（切线水平的地方）即为系统的平衡位置。

平衡的稳定性

虽然 $dU/dx = 0$ 确定了平衡位置，但并非所有平衡状态都是相同的。若物体在平衡点受到微小扰动偏离 x_0 ，根据系统后续的受力反馈，平衡可分为三种类型，可通过势能的二阶导数 d^2U/dx^2 来判定：

类型	条件	物理图像
稳定平衡	$\left.\frac{d^2U}{dx^2}\right _{x_0} > 0$ (势能极小)	偏离后受 指向 平衡位置的恢复力
不稳定平衡	$\left.\frac{d^2U}{dx^2}\right _{x_0} < 0$ (势能极大)	偏离后受 背离 平衡位置的力
随遇平衡	$U(x) = \text{常数}$ (附近区间)	移动后在新位置仍受力为零

稳定平衡与简谐运动的联系

为什么物理学如此重视简谐运动？通过势能函数可以给出最根本的答案。

设系统在稳定平衡点 x_0 附近发生微小位移，对势能函数进行泰勒展开：

$$U(x) = U(x_0) + \underbrace{\left.\frac{dU}{dx}\right|_{x_0}}_{=0}(x - x_0) + \frac{1}{2} \underbrace{\left.\frac{d^2U}{dx^2}\right|_{x_0}}_{k>0}(x - x_0)^2 + \dots$$

忽略高阶项，令 $k = \left.\frac{d^2U}{dx^2}\right|_{x_0}$ ，则：

$$U(x) \approx U(x_0) + \frac{1}{2}k(x - x_0)^2 \implies F = -\frac{dU}{dx} \approx -k(x - x_0)$$

核心结论：任何保守系统在**稳定平衡点**附近的微小扰动，都受到与位移成正比的反向恢复力，从而**必然产生简谐运动**。此处等效劲度系数 k 即为势能曲线在平衡点处的二阶导数（曲率）。

例题 1.1 (势能与平衡稳定性)

质量 $m = 0.01 \text{ kg}$ 的质点在一维 x 轴上运动，受保守力作用，势能函数为：

$$U(x) = 2x^2 - 0.5x^4 \quad (\text{单位: J, } x \text{ 的单位: m})$$

- (a) 求所有可能的平衡位置，并判断其稳定性。
- (b) 若质点在**稳定**平衡位置附近受微小扰动，求简谐振动的角频率 ω 。

【解】

(a) 令 $F(x) = -\frac{dU}{dx} = -(4x - 2x^3) = 0$, 即 $2x(2 - x^2) = 0$, 解得:

$$x_1 = 0 \text{ m}, \quad x_{2,3} = \pm\sqrt{2} \text{ m}$$

计算二阶导数: $\frac{d^2U}{dx^2} = 4 - 6x^2$

- $x_1 = 0$: $\frac{d^2U}{dx^2}\Big|_0 = 4 > 0$, 势能极小 \rightarrow **稳定平衡**
- $x_{2,3} = \pm\sqrt{2}$: $\frac{d^2U}{dx^2}\Big|_{\pm\sqrt{2}} = 4 - 12 = -8 < 0$, 势能极大 \rightarrow **不稳定平衡**

(b) 在 $x = 0$ 附近, 等效劲度系数 $k_{eq} = 4 \text{ N/m}$, 故:

$$\omega = \sqrt{\frac{k_{eq}}{m}} = \sqrt{\frac{4}{0.01}} = 20 \text{ rad/s}$$

1.2 简谐运动

定义与回复力

物体在**回复力**作用下, 在平衡位置附近进行的往复运动称为简谐运动。

- 回复力**方向**总指向平衡位置, **大小**与位移成正比: $F = -kx$
- k 是回复系数 (如弹簧的劲度系数), $-$ 号表示方向相反。

基本参数

量	符号	说明
位移	x	相对平衡位置的瞬时位置
振幅	A	最大位移
周期	T	完成一次完整振动的的时间
频率	$f = 1/T$	单位时间内的振动次数
角频率	$\omega = 2\pi f$	—

1.3 简谐运动的动力学

运动方程

由牛顿第二定律 $F = ma$ 得:

$$m \frac{d^2x}{dt^2} = -kx \implies \frac{d^2x}{dt^2} + \omega^2 x = 0, \quad \omega^2 = \frac{k}{m}$$

运动方程的解

$$x(t) = A \cos(\omega t + \phi)$$

其中振幅 A 由初始能量决定, 初相位 ϕ 由初始状态 ($t = 0$ 时的位移和速度) 决定。

对应的速度和加速度:

$$v(t) = -A\omega \sin(\omega t + \phi), \quad a(t) = -A\omega^2 \cos(\omega t + \phi) = -\omega^2 x(t)$$

相位关系: 速度超前位移 $\pi/2$; 加速度与位移反相 (相位差 π)。

例题 1.2 (简谐运动动力学)

质量 $m = 0.5 \text{ kg}$ 的物体悬挂在劲度系数 $k = 50 \text{ N/m}$ 的轻弹簧下端, 在平衡位置受到初速度 $v_0 = 10 \text{ m/s}$ (向下) 的冲击, 随后做简谐运动。

- (a) 求振幅 A 、周期 T 和角频率 ω 。
(b) 写出以冲击时刻为 $t = 0$ 的位移方程 $x(t)$ (取向下为正)。

【解】

(a)

$$\omega = \sqrt{\frac{k}{m}} = \sqrt{\frac{50}{0.5}} = 10 \text{ rad/s}, \quad T = \frac{2\pi}{\omega} \approx 0.628 \text{ s}$$

在平衡位置势能为零, 由能量守恒: $\frac{1}{2}kA^2 = \frac{1}{2}mv_0^2$, 故

$$A = \frac{v_0}{\omega} = \frac{10}{10} = 1 \text{ m}$$

(b) 由初始条件 $x(0) = 0$ 得 $\cos \phi = 0$, 即 $\phi = \pm\pi/2$; 再由 $v(0) = 10 > 0$ 得 $-\omega A \sin \phi > 0$, 即 $\sin \phi < 0$, 故 $\phi = -\pi/2$ 。

$$x(t) = \cos\left(10t - \frac{\pi}{2}\right) = \sin(10t) \quad (\text{m})$$

1.4 简谐运动的能量

量	表达式	备注
动能 K	$\frac{1}{2}kA^2 \sin^2(\omega t + \phi)$	在平衡位置最大
势能 U	$\frac{1}{2}kA^2 \cos^2(\omega t + \phi)$	在端点最大
总能量 E	$\frac{1}{2}kA^2 = \text{常数}$	与振幅平方成正比

能量以 $2f$ 的频率在动能和势能间周期性转换, 但总量守恒。

例题 1.3 (简谐运动能量)

一弹簧振子劲度系数为 k , 振幅为 A , 总能量为 E_0 。

- (a) 当位移 $x = A/2$ 时, 动能 K 和势能 U 各是多少?
(b) 在何处动能等于势能?

【解】

(a) $U = \frac{1}{2}k\left(\frac{A}{2}\right)^2 = \frac{1}{4}E_0$, $K = E_0 - U = \frac{3}{4}E_0$ 。

(位移为振幅一半时, 能量并非平分, 动能仍占主导。)

(b) 令 $K = U$, 即 $E_0 = 2U = 2 \cdot \frac{1}{2}kx^2$:

$$kx^2 = \frac{1}{2}kA^2 \implies x = \pm \frac{A}{\sqrt{2}} \approx \pm 0.707A$$

1.5 阻尼振动与受迫振动

阻尼振动

现实中摩擦、空气阻力等非保守力将机械能转化为热能，导致振幅衰减。设阻力 $f_d = -bv$ ，运动方程为：

$$m \frac{d^2x}{dt^2} + b \frac{dx}{dt} + kx = 0$$

三种阻尼情况：

- **欠阻尼** ($b^2 < 4mk$)：振幅指数衰减的振动
- **过阻尼** ($b^2 > 4mk$)：无振动，指数衰减回平衡位置
- **临界阻尼** ($b^2 = 4mk$)：以最快速度回到平衡位置（无振动）

受迫振动与共振

外部驱动力 $F(t) = F_0 \cos(\omega_d t)$ 作用下，稳态振幅为：

$$A = \frac{F_0/m}{\sqrt{(\omega_0^2 - \omega_d^2)^2 + (b\omega_d/m)^2}}$$

其中 $\omega_0 = \sqrt{k/m}$ 为固有角频率。当 $\omega_d \approx \omega_0$ 时，振幅达到最大，即**共振**。

1.6 典型振动系统

弹簧振子与变刚度弹簧

弹簧的刚度系数随长度变化：原长 l_0 、刚度 k 的弹簧截至现长 L 后，等效刚度 $k' = (l_0/L)k$ 。

串并联组合：

- **串联**： $\frac{1}{k'} = \frac{1}{k_1} + \frac{1}{k_2}$ （刚度减小）
- **并联**： $k' = k_1 + k_2$ （刚度增大）

例题 1.4（弹簧/弹性绳的振动——2024-25期末简答题2）

质量 $4m$ 的物体由弹簧（或弹性绳，劲度系数均为 k ，自由长度 l_0 ）竖直悬挂，静止平衡。物体由质量 $3m$ 和 m 两部分粘合而成。 $t = 0$ 时 $3m$ 部分突然脱落，留下 m 。取悬挂点为 $x = 0$ ，向下为正。

- (a) 求弹簧情况下质量 m 的运动方程（ x 关于时间的函数）；
(b) 求弹性绳情况下的振动周期。

【解】

初始状态：弹簧（绳）伸长量 $\delta_0 = 4mg/k$ ，初始位置 $x_0 = l_0 + 4mg/k$ ，初速度为零。

(a) 弹簧情况

脱落后， m 的新平衡位置： $x_{eq} = l_0 + mg/k$ 。

令 $x' = x - x_{eq}$ ，则 $\ddot{x}' + (k/m)x' = 0$ ，初始条件 $x'(0) = 3mg/k$ ， $\dot{x}'(0) = 0$ 。解为：

$$x(t) = l_0 + \frac{mg}{k} + \frac{3mg}{k} \cos\left(\sqrt{\frac{k}{m}} t\right)$$

(b) 弹性绳情况

弹性绳不能压缩。脱落后 m 从 $x_0 = l_0 + 4mg/k$ 出发向上运动。

绳有效段 (SHM) : 当 $x \geq l_0$ 时弹性绳绷紧, m 做简谐运动, 角频率 $\omega = \sqrt{k/m}$ 。以新平衡位置 (弹簧会在 $l_0 + mg/k$ 处) 为中心, 振幅 $A = 3mg/k$ 。

绳恢复自然长度 ($x = l_0$) 时, 由能量守恒求得速度:

$$\frac{1}{2}k\left(\frac{4mg}{k}\right)^2 = mg \cdot \frac{3mg}{k} + \frac{1}{2}mv^2 \implies v = 2g\sqrt{\frac{2m}{k}}$$

自由飞行段: 绳松弛后 m 做竖直抛体, 上升后返回, 飞行时间 $T' = 2v/g = 4\sqrt{2m/k}$ 。

绳绷紧段的时间: m 从初位置做 SHM, 到达自然长度位置 (相对新平衡偏移 $-mg/k$) 所对应弧长时间 (完整半个周期的一部分) :

$$T'' = \left[\pi + 2 \sin^{-1}\left(\frac{1}{3}\right)\right] \sqrt{\frac{m}{k}}$$

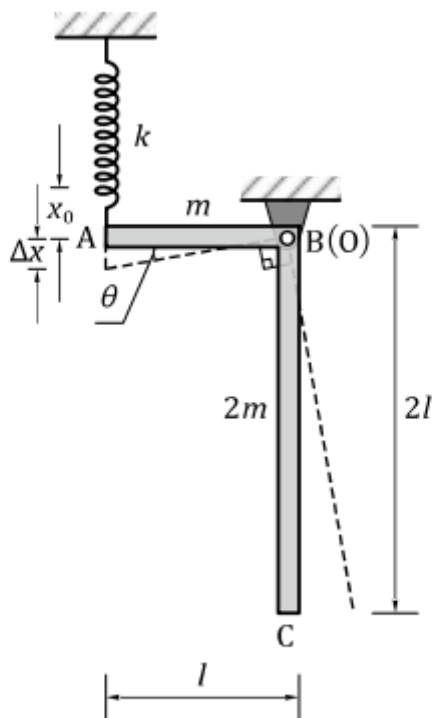
总周期:

$$T = 4\sqrt{\frac{2m}{k}} + \left[\pi + 2 \sin^{-1}\left(\frac{1}{3}\right)\right] \sqrt{\frac{m}{k}}$$

例题 1.5 (物理摆——L形尺的简谐振动, 2023-24期末第14题)

均匀 L 形尺: \overline{AB} 段长 l 、质量 m ; \overline{BC} 段长 $2l$ 、质量 $2m$, 两段垂直。尺在 B 点挂于光滑轴 O , 竖直弹簧 (劲度系数 k) 支撑 A 点。平衡时 \overline{AB} 水平, \overline{BC} 竖直。

- 求弹簧平衡伸长量 x_0 ;
- 证明小角度摆动为简谐振动, 并求周期 T 。



【解】

(a) 对轴 O (即点 B) 取力矩平衡:

$$kx_0 \cdot l = mg \cdot \frac{l}{2}$$

(b) 对 O 点的转动惯量:

$$I = \underbrace{\frac{ml^2}{3}}_{AB段} + \underbrace{\frac{2m(2l)^2}{3}}_{BC段} = \frac{ml^2}{3} + \frac{8ml^2}{3} = 3ml^2$$

尺转过小角度 θ 时, 弹簧额外伸长 $\Delta x \approx l\theta$, 恢复力矩 (平衡位置处重力矩已抵消):

$$\tau = -kl^2\theta - 2mgl\theta$$

转动方程:

$$3ml^2\ddot{\theta} = -kl^2\theta - 2mgl\theta \implies \ddot{\theta} + \frac{k}{3m}\theta + 2\frac{g}{l} = 0$$

这是简谐振动, 角频率 $\omega = \sqrt{k/(3m) + 2\frac{g}{l}}$, 周期:

$$T = \frac{2\pi}{\omega}$$

第2章：波

波是振动在空间中的传播。与振动不同, 波不仅随时间变化, 还随空间位置变化。波传播的是**能量和动量**, 而不是介质本身。

2.1 波的描述和分类

按介质质点振动方向分类

类型	振动方向与传播方向	例子
横波	垂直	绳子上的波、电磁波
纵波	平行	声波、弹簧纵向波

基本参数与关系

- 波长 λ : 相邻同相位点的距离
- 波速 v 、频率 f 、周期 T :

$$v = \frac{\lambda}{T} = \lambda f$$

2.2 波的传播速度与波函数

弦上横波波速

均匀弦 (张力 T , 线密度 μ) :

$$v = \sqrt{\frac{T}{\mu}}$$

例题 2.1 (弦上波速)

均匀绳子长 $L = 10$ m, 质量 $M = 0.1$ kg, 一端固定, 另一端通过无摩擦滑轮悬挂质量 $m = 5$ kg 的物体。

(a) 求横波波速 v ; (b) 若线密度增加一倍, 波速如何变化?

【解】

(a) $\mu = M/L = 0.01$ kg/m, $T = mg = 49$ N, 故

$$v = \sqrt{\frac{49}{0.01}} = 70 \text{ m/s}$$

(b) $v \propto 1/\sqrt{\mu}$, 线密度加倍后 $v' = v/\sqrt{2} \approx 0.707v$, 波速减小为原来的 $1/\sqrt{2}$ 。

波函数

沿 x 轴正方向传播的平面简谐波:

$$y(x, t) = A \cos(kx - \omega t + \phi), \quad k = \frac{2\pi}{\lambda} = \frac{\omega}{v}$$

物理意义:

- 固定 t : 给出某时刻波形 (空间快照)
- 固定 x : 给出某质点的振动方程

例题 2.2 (行波相位计算——2024-25期末选择题2)

一列沿 x 正向传播的单色波, 在 $x = 0$ 处振动方程为

$$u = 0.1 \cos(10\pi t + \frac{\pi}{2})$$

波速 $v = 20$ m/s。求 $t = 1$ s, $x = 5$ m 处的相位。

【解】

波数 $k = \omega/v = 10\pi/20 = \pi/2$ rad/m, 行波方程:

$$u(x, t) = 0.1 \cos(10\pi t + \frac{\pi}{2} - \frac{\pi}{2}x)$$

代入 $t = 1$ s, $x = 5$ m:

$$\varphi = 10\pi + \frac{\pi}{2} - \frac{5\pi}{2} = 10\pi - 2\pi = 8\pi \equiv 0$$

答: 相位为 0 (选 D)。

2.3 波的能量和功率

波传播能量, 而不是物质。

$$\bar{P} = \frac{1}{2} \mu v A^2 \omega^2 \quad (\text{弦上平均功率})$$

$$\bar{u} = \frac{1}{2} \rho A^2 \omega^2 \quad (\text{平均能量密度})$$

关键点: 平均功率和能量密度均正比于 A^2 和 ω^2 。

2.4 波的叠加与干涉

叠加原理

$$y_{\text{total}} = y_1 + y_2 + \dots \quad (\text{适用于线性小振幅波})$$

干涉条件

两列频率相同、相位差恒定的相干波相遇, 相位差:

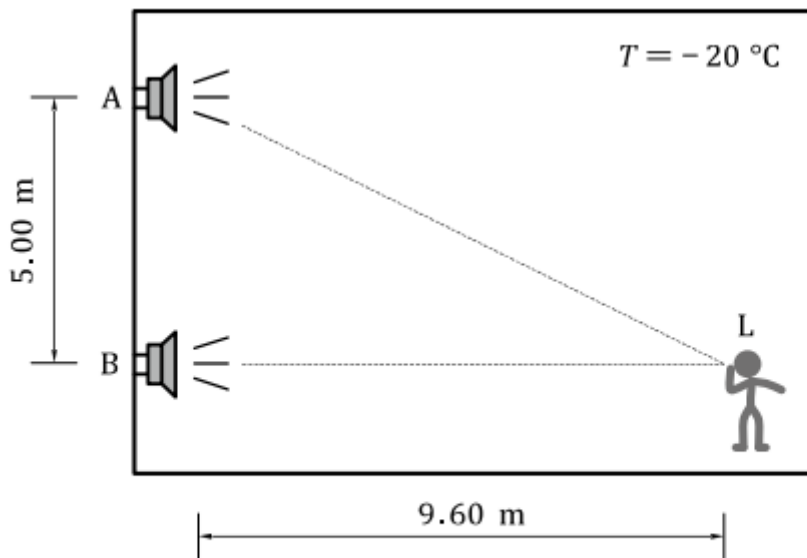
$$\Delta\phi = \frac{2\pi}{\lambda}(x_1 - x_2) + (\phi_1 - \phi_2)$$

干涉类型	条件	振幅
相长 (加强)	$\Delta\phi = 2m\pi$	$A_1 + A_2$
相消 (减弱)	$\Delta\phi = (2m + 1)\pi$	$\ A_1 - A_2\ $

例题 2.3 (双声源干涉——2023-24期末第13题)

室温 $T = -20^\circ\text{C}$, 两扬声器 A 、 B 向听众 L 发出同频率、同强度、同相位的声波 ($BL = 9.6$ m, $AB = 5$ m, 构成直角三角形)。不考虑衰减和反射, 听众处于声音最响位置。

(a) 计算该温度下的声速 c_s ; (b) 求最低频率 f_1 和次低频率 f_2 。



【解】

(a) $T = 253 \text{ K}$, 空气平均摩尔质量 $M = 4/5 \times 28 + 1/5 \times 32 = 28.8 \text{ g/mol}$, $\gamma = 1.4$:

$$c_s = \sqrt{\frac{\gamma RT}{M}} = \sqrt{\frac{1.4 \times 8.31 \times 253}{0.0288}} \approx 319 \text{ m/s}$$

(b) 路程差 $\Delta r = AL - BL = 10.82 - 9.6 = 1.22 \text{ m}$, 初相同, 相长干涉条件 $\Delta r = n\lambda$:

$$f_n = \frac{nc_s}{\Delta r} = \frac{319n}{1.22} \approx 261.5n \text{ Hz}$$

最低频率 ($n = 1$): $f_1 \approx 262 \text{ Hz}$; 次低频率 ($n = 2$): $f_2 \approx 523 \text{ Hz}$ 。

例题 2.4 (反射面干涉——2024-25期末简答题5)

声波 ($f = 400 \text{ Hz}$, $c_s = 343 \text{ m/s}$), 波源与接收器相距 $L = 10.0 \text{ m}$, 在其连线平行方向距离 d 处有一完美平面反射面 (边界振动幅度为零)。直线传播声波与反射声波发生干涉, 求:

(a) 干涉相长的最小 $d > 0$; (b) 干涉相消的最小 $d > 0$ 。

【解】

直接路程 $L = 10.0 \text{ m}$, 经反射面的路程 $L_{\text{ref}} = 2\sqrt{(L/2)^2 + d^2}$, 路程差:

$$\Delta L = L_{\text{ref}} - L = 2\sqrt{25 + d^2} - 10$$

波长 $\lambda = 343/400 \approx 0.858 \text{ m}$ 。完美反射面处振动为零, 等效于固定端 (硬反射), 反射时相位突变 π 。总相位差:

$$\Delta\phi = \frac{2\pi\Delta L}{\lambda} + \pi$$

相长干涉 ($\Delta\phi = 2n\pi$, $n = 1, 2, \dots$): $\Delta L = (n - \frac{1}{2})\lambda$

取 $n = 1$: $2\sqrt{25 + d^2} = 10 + \lambda/2 \approx 10.429 \text{ m}$

$$d = \sqrt{5.214^2 - 25} \approx \boxed{1.48 \text{ m}}$$

相消干涉 ($\Delta\phi = (2n - 1)\pi$, $n = 1, 2, \dots$): $\Delta L = (n - 1)\lambda$

$n = 1$ 给出 $d = 0$ (不满足); 取 $n = 2$: $2\sqrt{25 + d^2} = 10 + \lambda \approx 10.858 \text{ m}$

$$d = \sqrt{5.429^2 - 25} \approx \boxed{2.11 \text{ m}}$$

2.5 驻波

驻波是两列频率、振幅相同，传播方向相反的平面波叠加的结果。

形成方程

$$y_1 = A \cos(kx - \omega t), \quad y_2 = A \cos(kx + \omega t)$$

$$y = y_1 + y_2 = 2A \cos(kx) \cos(\omega t)$$

特征

- **波节 (Node)** : $\cos(kx) = 0$, 即 $x = (n + \frac{1}{2})\lambda/2$, 振幅恒为零
- **波腹 (Antinode)** : $\cos(kx) = \pm 1$, 即 $x = n\lambda/2$, 振幅最大为 $2A$
- 相邻波节 (或波腹) 间距为 $\lambda/2$
- **不传播能量**: 能量在节点和波腹之间周期性转换

边界条件与本征频率

边界条件	本征频率
两端固定	$f_n = n \frac{v}{2L}, n = 1, 2, 3, \dots$
一端固定一端自由	$f_n = (2n - 1) \frac{v}{4L}, n = 1, 2, 3, \dots$

例题 2.5 (驻波节点——习题集第16题)

位置 A 处的波源发出波:

$$y_1 = 0.5 \cos 10\pi(t - 0.5x)$$

到达距 A 为 10 m 的墙 B 后被硬反射。求 A 、 B 之间保持静止的所有点。

【解】

由波源方程读得: $\omega = 10\pi \text{ rad/s}$, $k = 5\pi \text{ rad/m}$, $v = 2 \text{ m/s}$, $\lambda = 0.4 \text{ m}$ 。

B 处为硬反射 (固定端), 反射波相位突变 π , 反射波为:

$$y_2 = -0.5 \cos 10\pi(t + 0.5x - 10)$$

叠加整理后得驻波:

$$y = \sin(10\pi t) \cdot \sin(5\pi x)$$

波节处 $\sin(5\pi x) = 0$, 即 $x = n/5 \text{ m}$ ($n = 0, 1, 2, \dots, 50$)。

答: $x = 0, 0.2, 0.4, \dots, 10.0 \text{ m}$ 处的点保持静止。

例题 2.6 (驻波的最大速度——2024-25期末填空题2)

弦上驻波方程为

$$u = 0.04 \cos(60\pi t) \sin(3\pi x)$$

求弦上质点的最大速度。

【解】

质点速度 $\partial u / \partial t = -0.04 \times 60\pi \sin(60\pi t) \sin(3\pi x)$, 当 $|\sin(60\pi t)| = |\sin(3\pi x)| = 1$ 时取最大值:

$$v_{\max} = 0.04 \times 60\pi = 2.4\pi \approx 7.54 \text{ m/s}$$

例题 2.7 (驻波能量守恒——习题集第17题)

证明: 对驻波 $y = y_m \cos kx \sin \omega t$, 节点与波腹之间的总能量守恒, 且节点和波腹处瞬时功率为零。

【证明】

弦线密度为 μ , 张力 $F = \mu v^2 = \mu \omega^2 / k^2$ 。

总能量 (以 $[0, \lambda/4]$ 为例):

$$dK = \frac{1}{2} \mu dx \left(\frac{\partial y}{\partial t} \right)^2 = \frac{1}{2} \mu y_m^2 \omega^2 \cos^2 kx \cos^2 \omega t dx$$

$$dU = \frac{F}{2} \left(\frac{\partial y}{\partial x} \right)^2 dx = \frac{1}{2} \mu \omega^2 y_m^2 \sin^2 kx \sin^2 \omega t dx$$

利用 $\int_0^{\lambda/4} \cos^2 kx dx = \int_0^{\lambda/4} \sin^2 kx dx = \lambda/8$:

$$E = \frac{1}{2} \mu y_m^2 \omega^2 \cdot \underbrace{\frac{\lambda}{8} (\cos^2 \omega t + \sin^2 \omega t)}_{=1} = \frac{\mu y_m^2 \omega^2 \lambda}{16} = \text{常数}$$

瞬时功率:

$$P_i = -F \frac{\partial y}{\partial x} \cdot \frac{\partial y}{\partial t} = F y_m^2 k \omega \sin kx \cos kx \sin \omega t \cos \omega t = \frac{F y_m^2 k \omega}{4} \sin 2kx \sin 2\omega t$$

在节点 ($\sin 2kx = 0$, 如 $x = 0$) 和波腹 ($\sin 2kx = 0$, 如 $x = \lambda/4$) 处, $P_i \equiv 0$. ■

例题 2.8 (吉他弦驻波)

两端固定的吉他弦长 $L = 0.8 \text{ m}$, 线密度 $\mu = 0.005 \text{ kg/m}$ 。

(a) 若基频 $f_1 = 440 \text{ Hz}$ (A4音), 弦的张力 T 应为多少?

(b) 第三谐频 ($n = 3$) 的频率是多少?

【解】

(a) 基频 $f_1 = v / (2L)$, 故 $v = 2L f_1 = 2 \times 0.8 \times 440 = 704 \text{ m/s}$ 。

$$T = \mu v^2 = 0.005 \times 704^2 \approx 2478 \text{ N}$$

(b) $f_3 = 3f_1 = 1320 \text{ Hz}$ 。

2.6 多普勒效应

当波源或观察者（或两者）相对于介质运动时，观察者接收到的频率与波源发射的频率不同。

$$f' = f \cdot \frac{v \pm v_o}{v \mp v_s}$$

符号法则（以靠近为正方向）：

- 分子：观察者靠近波源取“+”，远离取“-”
- 分母：波源靠近观察者取“-”，远离取“+”

例题 2.9 (声呐测速——2023-24期末填空题10)

海床超声波发射器， $f = 30000 \text{ Hz}$ ，水中声速 $c_s = 1500 \text{ m/s}$ 。潜艇朝发射器靠近，反射波与入射波形成拍频 $f_{\text{beat}} = 241 \text{ Hz}$ 。求潜艇速度。

【解】

设潜艇速度为 v 。声波经潜艇两次多普勒效应后，接收频率为：

$$f_{\text{ref}} = f \cdot \frac{c_s + v}{c_s - v}$$

拍频 $f_{\text{beat}} = f_{\text{ref}} - f$ ，解得：

$$v = \frac{f_{\text{beat}} \cdot c_s}{2f + f_{\text{beat}}} = \frac{241 \times 1500}{60000 + 241} \approx 6.0 \text{ m/s}$$

例题 2.10 (多普勒效应经典问题)

汽车以 $v_s = 20 \text{ m/s}$ 靠近静止观察者，喇叭频率 $f = 1000 \text{ Hz}$ ，声速 $v = 340 \text{ m/s}$ 。

(a) 观察者听到的频率；(b) 汽车超过后远离时的频率。

【解】

$$(a) f' = f \cdot \frac{v}{v - v_s} = 1000 \times \frac{340}{320} = 1062.5 \text{ Hz}$$

$$(b) f'' = f \cdot \frac{v}{v + v_s} = 1000 \times \frac{340}{360} \approx 944.4 \text{ Hz}$$

例题 2.11 (相速度与群速度——2023-24期末选择题4)

深水中海浪满足 $\omega^2 \lambda = 2\pi g$ 。求相速度 u_{ph} 与群速度 u_g 之比。

【解】

由色散关系 $\omega^2 = gk$ ($k = 2\pi/\lambda$) 得 $\omega = \sqrt{gk}$ 。

$$u_{\text{ph}} = \frac{\omega}{k} = \sqrt{\frac{g}{k}}, \quad u_g = \frac{d\omega}{dk} = \frac{1}{2} \sqrt{\frac{g}{k}} = \frac{u_{\text{ph}}}{2}$$

$$\frac{u_{\text{ph}}}{u_g} = 2 \quad (\text{选 A})$$

附录：振动与波核心公式速查

振动

物理量	公式	备注
运动方程	$\ddot{x} + \omega^2 x = 0$	$\omega^2 = k/m$
位移	$x = A \cos(\omega t + \phi)$	—
速度最大值	$v_{\max} = A\omega$	平衡位置处
加速度最大值	$a_{\max} = A\omega^2$	端点处
总能量	$E = \frac{1}{2}kA^2$	与 A^2 成正比
弹簧振子	$T = 2\pi\sqrt{m/k}$	—
单摆	$T = 2\pi\sqrt{L/g}$	小角度近似
物理摆	$T = 2\pi\sqrt{I/(mgd)}$	d 为质心到轴距离
等效劲度系数	$k_{\text{eff}} = \left. \frac{d^2U}{dx^2} \right _{x_0}$	稳定平衡点处

波

物理量	公式	备注
基本关系	$v = \lambda f$	—
波数	$k = 2\pi/\lambda = \omega/v$	—
行波方程	$y = A \cos(kx - \omega t + \phi)$	沿 $+x$ 传播
弦上波速	$v = \sqrt{T/\mu}$	—
相速度	$u_{\text{ph}} = \omega/k$	—
群速度	$u_g = d\omega/dk$	色散介质中
平均功率	$\bar{P} = \frac{1}{2}\mu v A^2 \omega^2$	弦上
多普勒效应	$f' = f \cdot \frac{v \pm v_o}{v \mp v_s}$	靠近为正
拍频	$f_{\text{beat}} = f_1 - f_2 $	—
声速 (气体)	$c_s = \sqrt{\gamma RT/M}$	—

驻波

量	公式
驻波方程	$y = 2A \cos kx \cos \omega t$

量	公式
波节位置	$x = (n + \frac{1}{2})\lambda/2, n = 0, 1, 2, \dots$
波腹位置	$x = n\lambda/2, n = 0, 1, 2, \dots$
两端固定弦	$f_n = nv/(2L), n = 1, 2, 3, \dots$
一端固定弦	$f_n = (2n - 1)v/(4L), n = 1, 2, 3, \dots$

[tmp_f3b8d1e76c9ef56c7a72f49a9f7b60647b265f4f9e263c77.pdf](#)
[tmp_d6af1cabe54b86890396a27c45beaa613b6cae1d6d80cd7f.pdf](#)
[tmp_411f98f080dc52f8d9fb5044704b29e4682a7496ab815e62.pdf](#)
[tmp_620ac9ef892e404eacbb7cc4d143afd97c4cbd1429e49bef.pdf](#)
[tmp_4c49aad3814ccb3deb7353cba2718bc5aa9cf308d9f2e681.pdf](#)
[tmp_668317f7e74bcb67ad4acecda1179779b15de6e9050f73c7.pdf](#)